

XGC130 履带起重机亮点介绍

1. 安全方面

该产品综合分析了履带起重机作业时起升、回转、变幅及行走等各种动作，针对性地增加了以下功能：

新增回转速度自动控制程序，实现长臂和重载下自动减速；

新增了行走高低档控制，保证带载行走安全；

优化液压系统对起升机构的补油方式，采用起升独立补油，防止起升冲击；

设置桅杆顶升超压限动，防止因误操作或其它原因造成变幅系统零部件（桅杆、顶升油缸等）损坏。

2. 配置方面

XGC130 履带起重机在以往产品主臂、固定副臂及臂端单滑轮三种基本工况基础上，新增了带副臂的主钩作业工况和带主钩的副臂工况（选配），起升机构可选配自由落钩功能，极大地方便了用户的不同需求。

3. 性能方面

XGC130 履带起重机最长主臂 76m, 主臂工况主臂仰角为 $30^{\circ} \sim 82^{\circ}$ ，固定副臂 13~25m，固定副臂工况主臂仰角为 $30^{\circ} \sim 83^{\circ}$ ，主臂工况最大额定起重量 130t/5m，固定副臂最大起重量 18.2t/12m，主臂工况最大起重力矩达 702tm。无论是最大额定起重量、最大起重力矩还是整机作业范围均高于目前市场上的同类产品。

4. 外观及人性化方面

XGC130 履带起重机配备了更为宽敞、更符合人机工程学的新型司机室，配以侧置大屏幕高清显示屏，冷暖空调，可调式座椅等，使司机操作更加舒适。

司机室一侧为全封闭走台，司机通过走台及固定扶梯可直上主机平台，主机平台右侧设计有安全护栏，表面设置防滑贴，确保司机及维修人员的安全，平台采用开合式结构，方便进入主机内部进行维修保养。

5. 拆装运输方面

XGC130 履带起重机对自拆装功能进行了进一步完善，主机单件最大理论运

输重量减轻至 32.3t，运输宽度仅 3m，运输时无需拆下卷扬和桅杆，运输方便，并能为用户降低运输费用。

XGC130 履带起重机技术规格

履带起重机 型号 XGC130

最大额定起重量：130t

最大起重力矩：702t.m

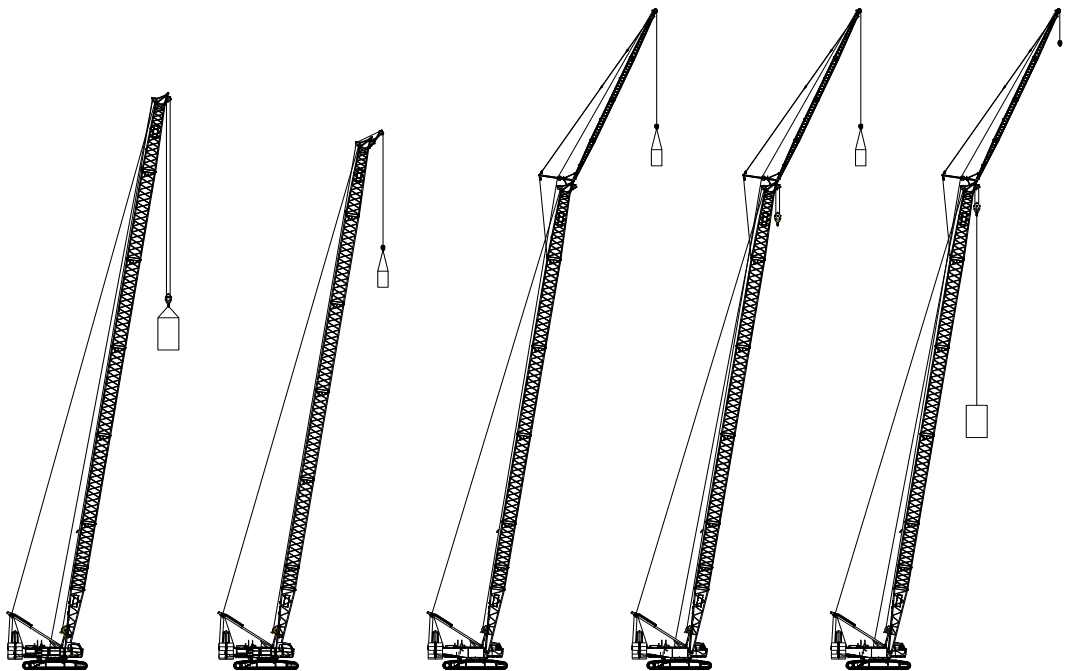
一、产品的部件和系统描述

一) 上车部分

1. 臂架组合方式

主臂长度 19~76 米，最大起重量 130 吨。由 1 节 9 米主臂底节臂、1 节 3 米主臂中间节、1 节 6 米主臂中间节、4 节 12 米主臂中间节、1 节 10 米顶节臂组合而成。每 3 米一个增减长度。

固定副臂，主臂长 31~64m 范围内可安装固定副臂进行作业，长度 13~25 米。由 1 节 6 米节底节臂、1 节 7 米顶节臂，2 节 6 米中间节组合而成。中间节可以任意组合，每 6 米为一个增减长度。



主臂工况

臂端单滑轮工况

副臂工况

带主钩的副臂工况

带副臂的主臂工况

2. 转台

转台采用高强度钢板焊接而成，整体结构型式采用大箱形框架式等强度梁结构，两侧工字形主立板用箱形梁左右联接。

该结构的优点为整体抗弯、抗扭能力强，稳定性好，转台内空间较大，有利于保养及维护。

3. 桅杆

桅杆为箱形双肢端部带锥形结构，具有良好的整体稳定性。桅杆上安装有辅助拆装油缸（选装件），用于主臂底节臂、中央平衡重及履带架自拆装，也可用于其它辅助吊装。

4. 机构组成

机构配置与用途见下表：

机构	用途	布置位置
主起升机构	主、副臂及臂端单滑轮起升作业	转台回转中心附近
副起升机构	副臂及臂端单滑轮起升作业	主臂底节臂
主变幅机构	主臂变幅	转台中后方
回转机构	上车回转	转台前方
行走机构	整机行走	履带后部

5. 起升机构

主副起升机构采用内藏式减速机，独立驱动，双泵合流供油，主起升机构采用高强度螺栓安装在转台上，副起升机构通过销轴安装于主臂底节臂上，以减轻主机运输重量。主副起升机构可互换使用。

减速机安装有片式常闭制动器，安全可靠。采用溅油方式润滑，无需维护保养。起升机构还具有换油方便、低噪音、高效率、长寿命等特性。

起升机构最大单绳速度可达 110m/min，同时具有优良的微速性能。

主起升机构，最大单绳拉力 13t，钢丝绳直径 $\Phi 26\text{mm}$ ，长度 290m；

副起升机构，最大单绳拉力 13t，钢丝绳直径 $\Phi 26\text{mm}$ ，长度 240m。

6. 变幅机构

主臂变幅机构为单联卷筒独立驱动，用高强螺栓固定于转台尾部，变幅机构采用内藏式减速机，片式常闭制动器。卷筒设有棘轮锁止装置，以实现机械制动，安全可靠。

作业时最大单绳拉力 8.5t, 钢丝绳直径 $\Phi 22\text{mm}$, 长度 230m。

7. 回转机构

带偏心机构的回转机构布置在转台内侧前方, 与回转支承内啮合。液压缓冲, 具有自由滑转机能。偏心机构可保证减速机和回转支承更好啮合, 使回转更平稳。可控常闭、片式制动器, 工作可靠, 维修方便。

8. 回转支承

采用马鞍山统力公司回转支承, 质量稳定可靠。

9. 油缸总成

为实现自装拆功能, 需拆卸的重要销轴如臂架与转台的连接、车架与履带梁的连接销轴均采用动力销连接方式, 还配置有桅杆顶升油缸、平衡重提升油缸(选装)、和便于主机拆装运车用的履带架销轴油缸和支腿油缸。司机室设有俯仰油缸和旋转油缸。

10. 司机室

操纵室采用钢制框架结构, 正面配置有整体式夹层玻璃, 其余玻璃均为钢化玻璃。装有可调式座椅、按人机工程学布置的全套操纵仪表和控制装置, 配置风道式冷暖空调、音响、灭火装置等, 宽敞舒适。工作时, 操纵室可调整俯仰角度, 扩大视野, 方便操作; 运输时, 操纵室可从侧方转到前方, 减小运输宽度。

二) 下车部分

下车包括车架、履带架、行走机构和车身配重。车架和履带架采用销轴铰接式连接, 销轴安装通过液压缸完成。

1. 车架与支腿

车架采用高强钢板、箱形结构, 中间设置横隔板, 加强其抗扭刚度, 结构简单, 承载能力强, 刚性好。

配置支腿油缸, 用于起重机的自装拆, 通过销轴铰接于车架外侧。

2. 履带架

包括履带梁和四轮一带。履带梁采用箱形结构, 和车架连接部位局部加强, 中间设置横隔板。两个履带架对称布置。四轮一带采用高强度合金铸钢铸造而成,

履带板宽度为 0.9m。履带架上安装有销轴油缸，用桅杆上的辅助安装油缸（选装件）可方便实现履带架的自拆装。

3. 行走机构

行走机构采用内藏式行星齿轮减速机、轴向柱塞式变量马达驱动，减速机带有液压释放行走制动器，安全可靠。左右两套行走机构可同步操作，也可单独操纵，以实现直行和转弯。

变量马达可以实现无级变速，最高速度 1.3 公里/小时。行走时，设备运行平稳，可实现快速行走。

三）液压系统

主系统（主副起升、变幅、行走）采用液压先导比例控制技术、开式回路、LUDV 阀控流量调速系统、可实现完美的复合动作控制，且能量损失小工作效率高，起升、回转及行走系统设置高低速档位切换功能，满足不同工况下的吊装要求。回转系统采用液压先导比例控制闭式控制系统、配置起重机专用闭式泵变量控制模块，具有优越的启停缓冲功能，启停平稳设置高低档位切换功能。上车辅助系统为电磁开关阀控液压系统，电子遥控手柄操纵，作业安全方便；下车辅助动作采用手动六联多路阀控制系统，操作方便易维护。设置独立液压驱动散热系统、散热功率大，液压油箱有效容积大，具有优良的的系统综合散热性能，配置液压油温监测与自动调节功能。

四）电气系统

智能化计算机集成式可编程控制系统，是该产品的关键核心技术，采用 PLC 可编程控制器，并与常规电气相结合，完成系统的逻辑控制功能，实现起重机械力矩安全系统的自动控制，大大提高起重机的作业安全性、可靠性和作业效率。本机的操作可以通过显示器的屏幕显示出来，很方便的实现了人机对话。

五）发动机系统

制造商：上柴；

排放标准：欧III

型号：SC8DK280Q3；

额定功率：206kw/1950rpm；

最大输出扭矩：1112N.m；

燃油箱容量：约 400L。

六) 吊钩配置

名称	130T(选配)	100T	80T(选配)	32T(选配)	13.5T
自重 (t)	2.04	1.67	0.95	0.70	0.50
数量	1	1	1	1	1
滑轮数量	7	5	3	1	0

七) 平衡重

转台平衡重及附件共 45.7 吨，包括平衡重托盘 1 块，重量 11.1 吨；转台平衡重 I 共 6 块，每块重量 5.0 吨；转台配重 II 共 2 块，重量 2 吨。

具体自重、数量如下：

名称	平衡重托盘	转台配重 I	转台配重 II
自重 (t)	11.1	5.0	2.0
数量	1	6	2

下车平衡重包括 2 个托架和 2 个平衡重块，共 6 吨

二、安全保护措施

1. 力矩限制器

检测功能：力矩限制器能自动检测出起重臂的角度、起重载荷大小。

显示功能：实时的显示当前实际载荷，工作半径，起重臂角度和当前风速。

警示功能：如果检测到实际载荷超过额度载荷，起重臂超过极限角度，力矩限制器发出报警并限制当前动作。

2. 主、副提升防过卷装置

当主、副卷扬起升到最大高度时，高度限位检测开关起作用，显示器中过卷保护指示灯亮，同时禁止卷扬起升动作。

3. 主、副提升过放装置

当主、副提升卷扬过放时，安装在卷筒内部的三圈保护开关检测到卷筒上的钢丝绳剩下三圈，仪表板上的指示灯亮，同时禁止卷扬落动作。

4. 棘爪锁止装置

该功能用于锁定变幅卷扬，起重臂降落的时候必须打开该装置，否则不能降落，用于保护臂架在非工作时安全停放。

5. 起重臂角度限位

起重臂角度限位是由力矩限制器和安装在臂架上的行程开关双重控制的，主臂工况时主臂仰角达到 82° 、固定副臂工况主臂仰角达到 83° 时，控制系统将自动停止主臂的起臂动作，主臂仰角达到 30° 时，控制系统将自动停止主臂的落臂动作，同时蜂鸣器发出声音报警。

6. 主副臂防后倾系统

主臂、副臂上安装有防后倾装置，当主副臂有后倾趋势时，防后倾装置可提供足够的防后倾力防止臂架后倾。

7. 声光报警器

在履带起重机移动或做回转动作的时候警告灯闪烁并且发出声音报警。

8. 三色报警灯

由三种颜色组成，负载在 90%以下时“绿灯”亮，表示起重机在安全区域运

行，负载在 90%-100%的时候“黄灯”亮，表示起重机在已接近额度载荷范围，负载大于 100%时“红灯”亮，表示起重机已经超载，在危险区域，控制系统自动切断起重机向危险的方向运行。

9. 应急功能

当控制器出现故障时，可以使用应急开关替代手柄，将起重机操作到安全状态。主卷扬、副卷扬、主变幅、副变幅、回转等动作均支持应急操作功能。

10. 黑匣子

该功能可以将司机的操作及设备的运行参数记录下来，有利于分析事故原因。

11. 照明灯

装置在转台前方、臂架上和操纵室内，用于夜间工作提供照明。

12. 示高灯

安装在臂架顶部，作为高空警示。

13. 风速仪

实时检测当前风速，传送到操纵室的显示器上，提醒司机操作的安全性。

14. 回转速度自动控制程序

设置回转速度自动控制程序，实现长臂和重载下自动减速。

15. 桅杆顶升超压限动

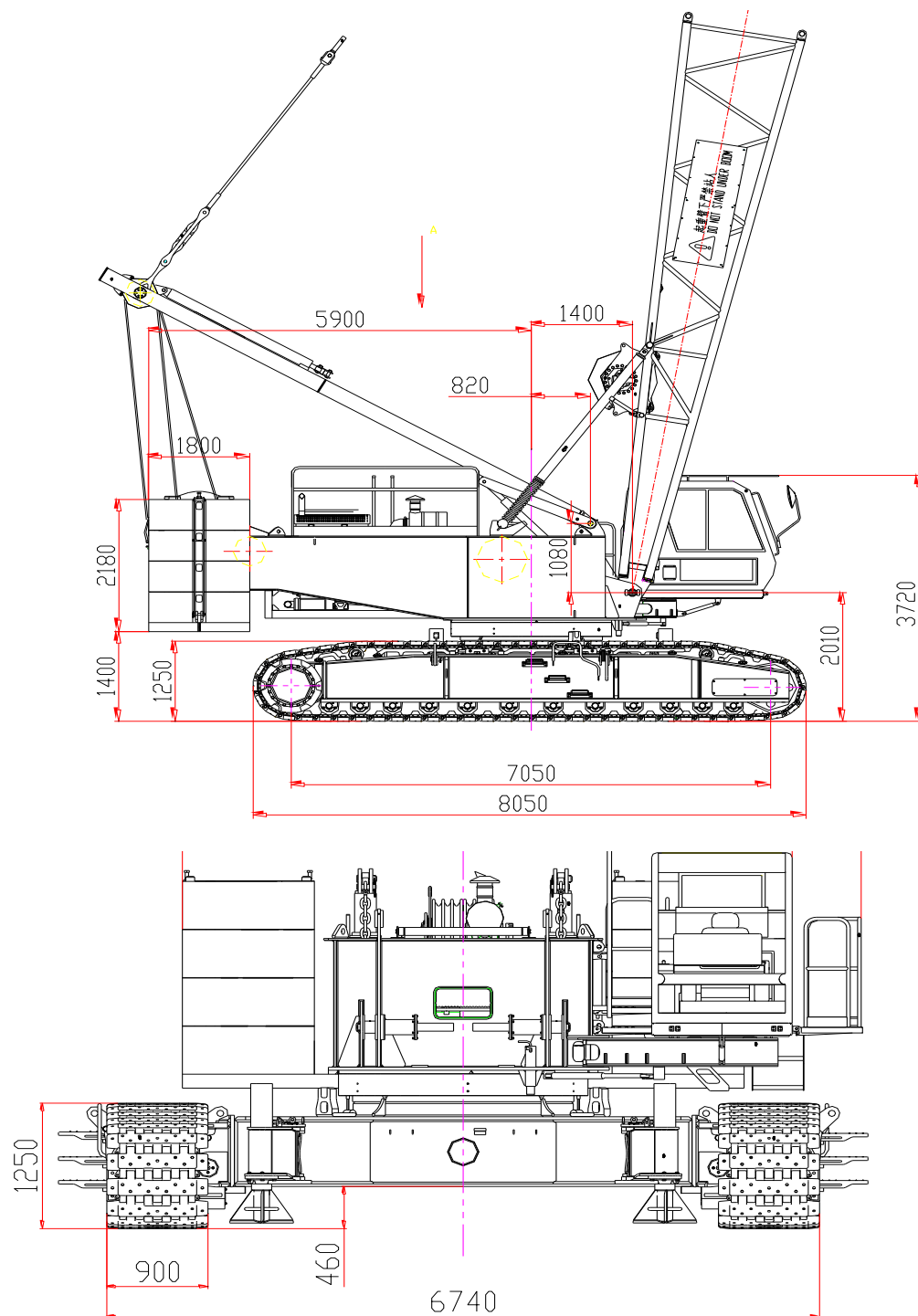
设置桅杆顶升超压限动，防止因误操作或其它原因造成变幅系统零部件（桅杆、顶升油缸等）损坏。

三、配套件明细表

序号	项 目		单位	数 值
1	发动机	制造单位	—	上柴
		型号	—	SC8DK280Q3
		型式	—	直列六缸增压、空—空中冷、电喷
		额定功率/转速	kW/rpm	206/1950
		最大扭矩/转速	N·m/rpm	1112/1400
2	主油泵	制造单位	—	力源液压
		型号/型式	—	L8V0140LA0KH2
3	起升马达	制造单位	—	北京华德/中航力源
		型号/型式	—	L6VM160HD1D
4	回转马达	制造单位	—	北京华德/中航力源
		型号/型式	—	A2F80
5	变幅马达	制造单位	—	北京华德/中航力源
		型号/型式	—	A2F80
6	行走液压马达	制造单位	—	中航力源
		型号/型式	—	L6VE160HZ3
7	起升减速机	制造单位	—	泰安泰山福神齿轮箱有限责任公司
		型号/型式	—	QBL800C
8	变幅减速机	制造单位	—	泰安泰山福神齿轮箱有限责任公司
		型号/型式	—	QBL360A-00
9	回转减速机	制造单位	—	泰安泰山福神齿轮箱有限责任公司
		型号/型式	—	HS450B-00
10	行走减速机	制造单位	—	泰安泰山福神齿轮箱有限责任公司
		型号/型式	—	XBT2000A
11	回转支承	制造单位	—	马鞍山统力公司
		型号/型式	—	DQNA2000. 50T1
12	力矩限制器	型号	—	HC4900 型 15000kN·m
		制造单位	—	徐州赫斯曼电子有限公司

四、主要技术参数

1、履带起重机外形图

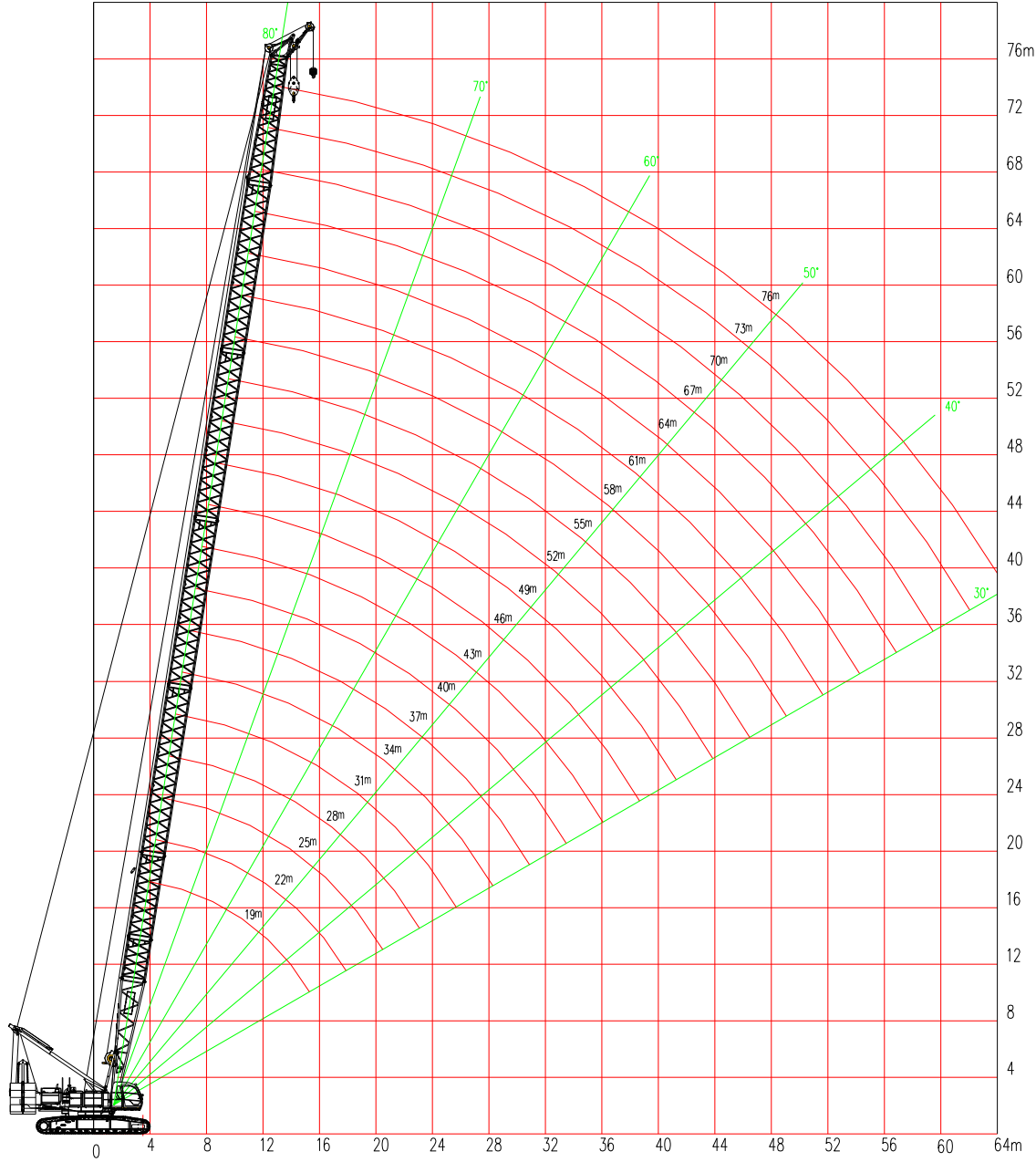


2、主要技术参数

项目		单位	数值
产品型号			XGC130
最大额定起重量	主臂	t	130.0
	固定副臂	t	18.2
最大起重力矩		tm	702.0
主臂长度		m	19~76
主臂变幅角度		°	30~83
固定副臂长度		m	13~25
起升机构最大单绳速度（第四层）	空载	m/min	110
	满载	m/min	52.9
主臂变幅机构最大单绳速度（第五层）		m/min	75.6
最大回转速度		r/min	1.3
最高行驶速度		Km/h	1.3
爬坡度		%	30.0
接地比压		Mpa	0.094
发动机功率		KW	206
整机质量量(基本臂+主钩)		t	121.1
运输状态单件最大质量		t	32.6
整机全部质量		t	132.8
运输状态单件最大尺寸（长×宽×高）		M	10.6×3×3.35

五、典型工况起重性能表

主臂工作范围图



主臂工况载荷表

单位: t、m

臂长	19	22	25	28	31	34	37	40	43	46	臂长
幅度											幅度
5	130.0										5
6	117.0	109.3	102.5								6
7	100.3	100.1	97.4	88.0	85.2						7
8	84.5	84.6	84.6	84.5	79.2	74.9	66.1				8
9	70.0	70.0	70.0	70.0	70.0	69.9	65.4	58.5	51.9		9
10	59.6	59.6	59.6	59.5	59.5	59.4	59.4	57.9	51.4	50.8	10
12	45.7	45.7	45.7	45.6	45.6	45.5	45.4	45.3	45.3	45.1	12
14	36.8	36.8	36.8	36.7	36.7	36.6	36.5	36.4	36.3	36.2	14
16	30.7	30.7	30.7	30.6	30.6	30.4	30.4	30.2	30.2	30.0	16
18	26.1	26.1	26.1	26.0	26.0	25.9	25.8	25.7	25.6	25.5	18
20		22.7	22.7	22.6	22.6	22.5	22.4	22.2	22.2	22.0	20
22			19.9	19.8	19.9	19.7	19.6	19.5	19.4	19.3	22
24				17.6	17.6	17.5	17.4	17.3	17.2	17.1	24
26				15.8	15.8	15.7	15.6	15.4	15.4	15.2	26
28					14.3	14.1	14.0	13.9	13.9	13.7	28
30						12.8	12.7	12.6	12.5	12.4	30
32							11.6	11.4	11.4	11.2	32
34								10.4	10.4	10.2	34
36								9.6	9.5	9.4	36
38									8.8	8.6	38
40										7.9	40
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

单位: t、m

臂长	49	52	55	58	61	64	67	70	73	76	臂长
幅度											幅度
10	45.3	40.8									10
12	44.4	40.0	36.4	32.9	30.0	27.1					12
14	36.1	36.0	35.7	32.2	29.4	26.6	24.2	21.8	19.7	17.8	14
16	29.9	29.8	29.7	29.6	28.8	26.0	23.7	21.3	19.3	17.3	16
18	25.4	25.2	25.2	25.0	24.9	24.7	23.2	20.9	18.9	16.8	18
20	21.9	21.8	21.7	21.5	21.4	21.2	21.2	20.5	18.1	16.3	20
22	19.2	19.0	19.0	18.8	18.7	18.5	18.4	18.3	17.4	15.8	22
24	17.0	16.8	16.7	16.6	16.4	16.3	16.2	16.0	15.9	14.7	24
26	15.1	14.9	14.9	14.7	14.6	14.4	14.4	14.2	14.0	13.7	26
28	13.6	13.4	13.3	13.2	13.0	12.9	12.8	12.6	12.5	12.3	28
30	12.3	12.1	12.0	11.8	11.7	11.5	11.5	11.3	11.2	11.0	30
32	11.1	10.9	10.9	10.7	10.6	10.4	10.3	10.2	10.0	9.8	32
34	10.1	9.9	9.9	9.7	9.6	9.4	9.3	9.2	9.0	8.8	34
36	9.3	9.1	9.0	8.8	8.7	8.5	8.5	8.3	8.2	8.0	36
38	8.5	8.3	8.3	8.1	7.9	7.8	7.7	7.5	7.4	7.2	38
40	7.8	7.6	7.6	7.4	7.3	7.1	7.0	6.8	6.7	6.5	40
42	7.2	7.0	6.9	6.8	6.6	6.4	6.4	6.2	6.1	5.9	42
44	6.6	6.4	6.4	6.2	6.1	5.9	5.8	5.6	5.5	5.3	44
46		5.9	5.9	5.7	5.6	5.4	5.3	5.1	5.0	4.8	46
48			5.4	5.2	5.1	4.9	4.9	4.7	4.5	4.3	48
50				4.8	4.7	4.5	4.4	4.2	4.1	3.9	50
52					4.3	4.1	4.0	3.8	3.7	3.5	52
54					3.9	3.7	3.7	3.5	3.3	3.1	54
56						3.4	3.3	3.1	3.0	2.8	56
58							3.0	2.8	2.7	2.5	58
60								2.5	2.4	2.2	60
62								2.3	2.1	1.9	62
配重 t	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	配重 t

臂端单滑轮工况

单位: t、m

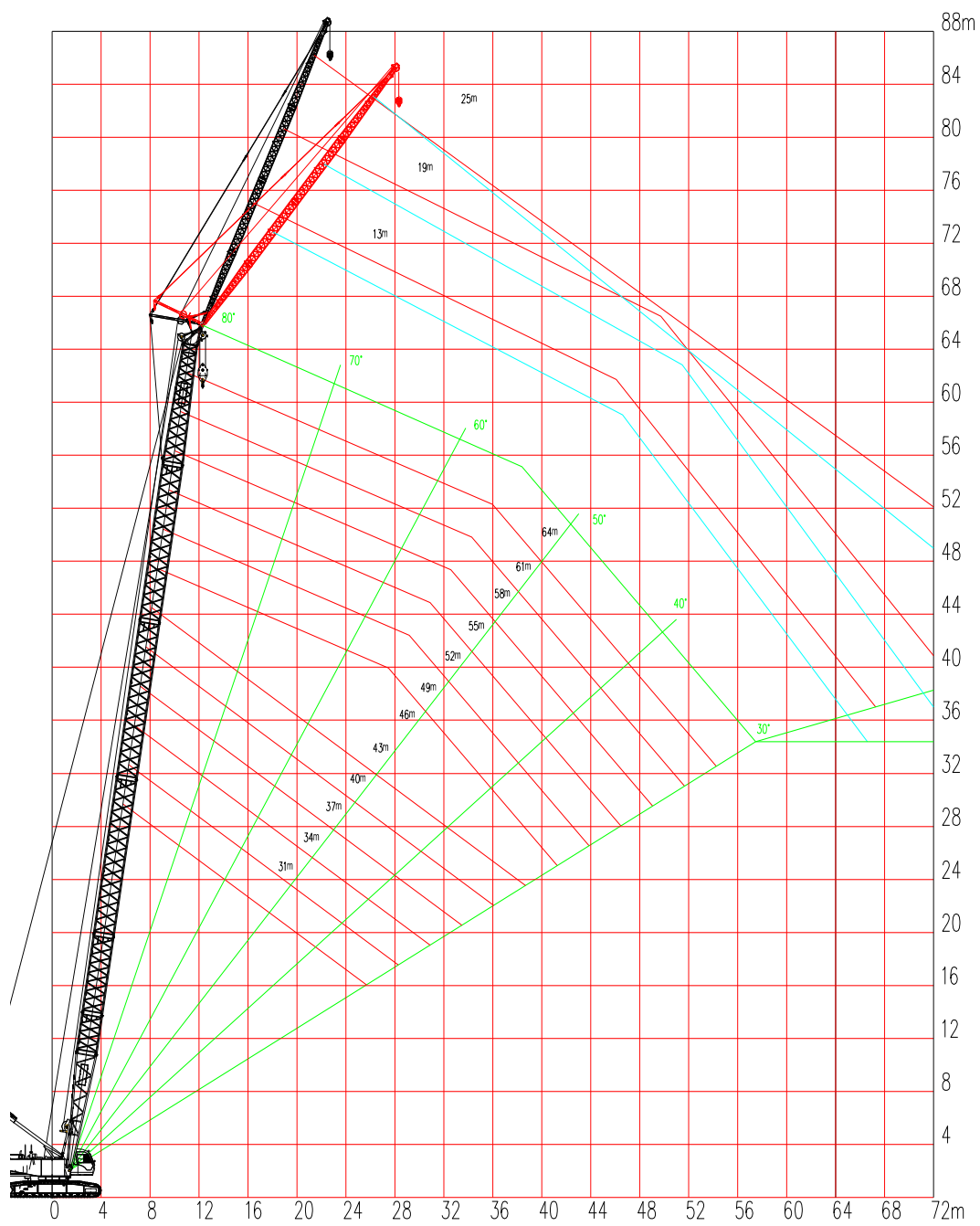
臂长	19	22	25	28	31	34	37	40	43
幅度									
7	13.0								
8	13.0	13.0	13.0						
9	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0				
10	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0		
12	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0
14	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0
16	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0
18	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0
20		13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0
22			13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0
24				13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0
26				13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0
28					13.0	13.0	13.0	13.0	13.0
30						12.5	12.4	12.3	12.2
32							11.3	11.1	11.1
34								10.1	10.1
36								9.3	9.2
38									8.5
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6

续 臂端单滑轮工况

单位: t、m

臂长	46	49	52	55	58	61	64	67	70	臂长
幅度										幅度
14	13.0	13.0	13.0							14
16	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0			16
18	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	18
20	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	20
22	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	22
24	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	24
26	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	13.0	26
28	13.0	13.0	13.0	13.0	12.9	12.7	12.6	12.5	12.3	28
30	12.1	12.0	11.8	11.7	11.5	11.4	11.2	11.2	11.0	30
32	10.9	10.8	10.6	10.6	10.4	10.3	10.1	10.0	9.9	32
34	9.9	9.8	9.6	9.6	9.4	9.3	9.1	9.0	8.9	34
36	9.1	9.0	8.8	8.7	8.5	8.4	8.2	8.2	8.0	36
38	8.3	8.2	8.0	8.0	7.8	7.6	7.5	7.4	7.2	38
40	7.6	7.5	7.3	7.3	7.1	7.0	6.8	6.7	6.5	40
42		6.9	6.7	6.6	6.5	6.3	6.1	6.1	5.9	42
44		6.3	6.1	6.1	5.9	5.8	5.6	5.5	5.3	44
46			5.6	5.6	5.4	5.3	5.1	5.0	4.8	46
48				5.1	4.9	4.8	4.6	4.6	4.4	48
50					4.5	4.4	4.2	4.1	3.9	50
52						4.0	3.8	3.7	3.5	52
54						3.6	3.4	3.4	3.2	54
56							3.1	3.0	2.8	56
58								2.7	2.5	58
60									2.2	60
62									2.0	62
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

固定副臂工作范围图



固定副臂工况载荷表

单位：t、m

主臂长度	31						主臂长度
副臂长度	13		19		25		副臂长度
副臂角度	15	30	15	30	15	30	副臂角度
幅度							幅度
12	17.8						12
14	17.3	15.0	9.5				14
16	16.7	14.1	9.3		5.7		16
18	16.1	13.4	9.1	8.0	5.6		18
20	15.6	12.7	8.8	7.9	5.3		20
22	15.0	12.1	8.5	7.7	5.2	4.7	22
24	14.1	11.6	8.2	7.6	5.1	4.6	24
26	13.3	11.1	8.2	7.4	4.9	4.4	26
28	12.5	10.7	8.0	7.3	4.8	4.3	28
30	11.9	10.4	7.8	7.2	4.6	4.2	30
32	11.4	10.0	7.7	7.0	4.5	4.1	32
34	10.9	9.8	7.5	7.0	4.4	4.1	34
36	10.4	9.5	7.4	7.0	4.3	4.0	36
38	10.0	9.3	7.3	6.9	4.3	3.9	38
40			7.3	6.7	4.2	3.9	40
42			7.1	6.6	4.1	3.9	42
44			6.9	6.4	4.1	3.8	44
46					4.1	3.8	46
48					4.0	3.9	48
50					4.0	3.9	50
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

单位: t、m

主臂长度	37						主臂长度
副臂长度	13		19		25		副臂长度
副臂角度	15	30	15	30	15	30	副臂角度
幅度							幅度
12	18.2						12
14	17.6						14
16	17.0	14.6	9.4				16
18	16.5	13.9	9.3		5.6		18
20	16.1	13.2	8.9	8.0	5.4		20
22	15.7	12.6	8.7	7.8	5.3		22
24	15.2	12.1	8.5	7.6	5.2	4.6	24
26	14.3	11.7	8.3	7.6	5.0	4.5	26
28	13.6	11.3	8.1	7.4	4.9	4.4	28
30	12.9	10.9	7.9	7.3	4.8	4.3	30
32	12.3	10.5	7.8	7.2	4.7	4.2	32
34	11.6	10.2	7.7	7.1	4.6	4.1	34
36	10.6	10.0	7.6	7.1	4.5	4.1	36
38	9.8	9.7	7.5	6.9	4.4	4.0	38
40	9.1	9.2	7.4	6.9	4.4	4.0	40
42	8.4	8.5	7.3	6.9	4.2	3.9	42
44	7.9	7.9	7.2	6.7	4.2	3.9	44
46			7.1	6.6	4.1	3.9	46
48			7.0	6.5	4.1	3.8	48
50			6.6	6.4	4.1	3.8	50
52					4.0	3.9	52
54					4.0	3.8	54
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

单位：t、m

主臂长度	43						主臂长度
副臂长度	13		19		25		副臂长度
副臂角度	15	30	15	30	15	30	副臂角度
幅度							幅度
14	17.7						14
16	17.2	14.9	9.5				16
18	16.8	14.2	9.3		5.7		18
20	16.6	13.6	9.1	8.0	5.5		20
22	16.0	13.1	8.8	7.9	5.4		22
24	15.7	12.6	8.6	7.7	5.3	4.6	24
26	15.3	12.1	8.5	7.6	5.1	4.5	26
28	14.5	11.7	8.3	7.5	5.0	4.4	28
30	13.5	11.3	8.1	7.3	4.9	4.4	30
32	12.3	11.0	8.0	7.3	4.8	4.2	32
34	11.3	10.7	7.9	7.1	4.7	4.2	34
36	10.4	10.4	7.8	7.1	4.6	4.1	36
38	9.6	9.7	7.7	7.0	4.6	4.1	38
40	8.8	9.0	7.5	7.0	4.4	4.0	40
42	8.2	8.3	7.4	7.0	4.4	4.0	42
44	7.6	7.7	7.4	6.9	4.3	3.9	44
46	7.0	7.1	7.3	6.8	4.3	3.9	46
48	6.6	6.6	6.8	6.7	4.2	3.8	48
50	6.1	6.1	6.3	6.4	4.1	3.9	50
52			5.9	6.0	4.1	3.8	52
54			5.5	5.6	4.0	3.8	54
56					4.0	3.9	56
58					4.0	3.8	58
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

单位: t、m

主臂长度	49						主臂长度
副臂长度	13		19		25		副臂长度
副臂角度	15	30	15	30	15	30	副臂角度
幅度							幅度
14	18.1						14
16	17.7		9.7				16
18	17.2	14.6	9.4				18
20	16.9	14.0	9.2		5.6		20
22	16.5	13.5	9.0	8.0	5.5		22
24	16.2	13.0	8.8	7.8	5.3	4.7	24
26	15.7	12.5	8.6	7.7	5.2	4.6	26
28	14.6	12.1	8.5	7.6	5.1	4.5	28
30	13.2	11.8	8.3	7.5	5.0	4.4	30
32	12.0	11.4	8.2	7.3	4.9	4.3	32
34	11.0	11.1	8.1	7.3	4.8	4.2	34
36	10.1	10.3	8.0	7.2	4.7	4.2	36
38	9.2	9.4	7.8	7.2	4.7	4.1	38
40	8.5	8.7	7.7	7.0	4.5	4.1	40
42	7.8	8.0	7.6	7.0	4.5	4.0	42
44	7.3	7.4	7.5	6.9	4.4	4.0	44
46	6.7	6.8	6.9	7.0	4.3	3.9	46
48	6.2	6.3	6.4	6.6	4.3	3.9	48
50	5.8	5.8	6.0	6.2	4.2	3.9	50
52	5.4	5.4	5.6	5.7	4.1	3.9	52
54	5.0	5.0	5.2	5.3	4.1	3.9	54
56			4.8	4.9	4.1	3.9	56
58			4.5	4.6	4.0	3.8	58
60			4.2	4.2	4.0	3.9	60
62					4.0	3.8	62
64					3.8	3.9	64
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

单位: t、m

主臂长度	55						主臂长度
副臂长度	13		19		25		副臂长度
副臂角度	15	30	15	30	15	30	副臂角度
幅度							幅度
16	17.7						16
18	17.4	14.9	9.5				18
20	17.0	14.3	9.4		5.7		20
22	16.7	13.8	9.2	8.0	5.5		22
24	16.4	13.3	9.0	7.9	5.5		24
26	16.0	12.9	8.9	7.7	5.4	4.6	26
28	14.4	12.5	8.7	7.7	5.2	4.5	28
30	13.0	12.1	8.4	7.5	5.1	4.5	30
32	11.8	11.8	8.3	7.5	5.0	4.4	32
34	10.7	11.0	8.2	7.3	4.9	4.3	34
36	9.8	10.0	8.1	7.3	4.8	4.2	36
38	9.0	9.2	7.9	7.2	4.8	4.2	38
40	8.2	8.4	7.8	7.2	4.6	4.1	40
42	7.6	7.8	7.8	7.1	4.6	4.1	42
44	7.0	7.1	7.2	7.1	4.5	4.0	44
46	6.4	6.6	6.7	6.9	4.4	4.0	46
48	5.9	6.1	6.2	6.4	4.4	4.0	48
50	5.5	5.6	5.7	5.9	4.3	3.9	50
52	5.1	5.2	5.3	5.5	4.2	3.9	52
54	4.7	4.8	4.9	5.1	3.9	3.9	54
56	4.3	4.4	4.5	4.7	3.7	3.7	56
58	4.0	4.0	4.2	4.3	3.4	3.4	58
60	3.7	3.7	3.9	4.0	3.2	3.2	60
62			3.6	3.7	3.0	3.0	62
64			3.3	3.4	2.6	2.6	64
66					2.4	2.4	66
68					2.3	2.3	68
70					2.1	2.1	70
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

单位：t、m

主臂长度	61						主臂长度
副臂长度	13		19		25		副臂长度
副臂角度	15	30	15	30	15	30	副臂角度
幅度							幅度
16	18.0						16
18	17.7	15.1	9.7				18
20	17.4	14.6	9.4		5.8		20
22	16.8	14.1	9.3	8.1	5.6		22
24	16.6	13.6	9.1	7.9	5.5		24
26	15.7	13.2	8.9	7.8	5.4	4.7	26
28	14.1	12.8	8.8	7.7	5.3	4.6	28
30	12.7	12.5	8.7	7.6	5.2	4.5	30
32	11.5	11.8	8.4	7.5	5.1	4.4	32
34	10.4	10.7	8.0	7.5	5.0	4.4	34
36	9.5	9.8	7.5	7.3	4.5	4.3	36
38	8.6	8.9	7.0	7.0	4.0	4.0	38
40	7.9	8.1	6.5	6.5	3.6	3.6	40
42	7.2	7.5	6.0	6.0	3.3	3.3	42
44	6.6	6.8	5.6	5.6	3.0	3.0	44
46	6.1	6.3	5.2	5.2	2.7	2.7	46
48	5.6	5.8	4.9	4.9	2.4	2.4	48
50	5.1	5.3	4.5	4.5	2.2	2.2	50
52	4.7	4.9	4.2	4.2	2.0	2.0	52
54	4.3	4.5	3.9	3.9			54
56	4.0	4.1	3.7	3.7			56
58	3.6	3.7	3.4	3.4			58
60	3.3	3.3	3.2	3.2			60
62	3.0	3.0	3.0	3.0			62
64	2.7	2.7	2.6	2.6			64
66			2.4	2.4			66
68			2.3	2.3			68
70			2.1	2.1			70
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

单位：t、m

主臂长度	64				主臂长度
副臂长度	13		19		副臂长度
副臂角度	15	30	15	30	副臂角度
幅度					幅度
16	17.3				16
18	16.8		9.7		18
20	16.3	14.7	9.5		20
22	15.8	14.2	9.3		22
24	14.7	13.8	9.2	7.9	24
26	13.7	13.4	9.0	7.9	26
28	12.8	12.8	8.4	7.7	28
30	12.0	12.0	7.8	7.7	30
32	11.2	11.2	7.1	7.1	32
34	10.2	10.4	6.6	6.6	34
36	9.3	9.6	6.1	6.1	36
38	8.4	8.7	5.6	5.6	38
40	7.7	8.0	5.2	5.2	40
42	7.0	7.3	4.7	4.7	42
44	6.4	6.7	4.4	4.4	44
46	5.9	6.1	4.0	4.0	46
48	5.4	5.6	3.7	3.7	48
50	5.0	5.1	3.4	3.4	50
52	4.5	4.7	3.2	3.2	52
54	4.1	4.3	2.9	2.9	54
56	3.7	3.9	2.7	2.7	56
58	3.4	3.5	2.5	2.5	58
60	3.0	3.1	2.3	2.3	60
62	2.7	2.8	2.1	2.1	62
64	2.4	2.5	1.8	1.8	64
66	2.1	2.2			66
68	1.9	1.9			68
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

带副臂的主臂工况

带副臂时的主臂载荷表如下表：

单位：t、m

安装副臂时的主臂载荷表(副臂 13m, 主副臂夹角 15°)													
臂长	31	34	37	40	43	46	49	52	55	58	61	64	臂长
幅度													幅度
7	82.8												7
8	76.8	72.5	63.7										8
9	65.4	65.4	63.0	56.1	49.5								9
10	55.1	55.1	55.1	55.0	49.0	48.4	42.9	38.4					10
12	41.4	41.3	41.3	41.2	41.2	41.1	41.1	37.6	34.0	30.5	27.6	24.7	12
14	32.6	32.6	32.5	32.4	32.4	32.3	32.3	32.1	32.1	29.8	27.0	24.2	14
16	26.6	26.5	26.4	26.3	26.3	26.2	26.1	26.0	26.0	25.8	25.8	23.6	16
18	22.1	22.0	22.0	21.9	21.9	21.7	21.7	21.5	21.5	21.3	21.3	21.1	18
20	18.7	18.6	18.6	18.5	18.5	18.3	18.2	18.1	18.1	17.9	17.8	17.7	20
22	16.0	15.9	15.9	15.8	15.8	15.6	15.5	15.4	15.3	15.2	15.1	14.9	22
24	13.8	13.7	13.7	13.6	13.6	13.4	13.3	13.2	13.2	13.0	12.9	12.7	24
26	12.0	11.9	11.9	11.8	11.8	11.6	11.5	11.4	11.3	11.2	11.1	10.9	26
28	10.5	10.4	10.4	10.2	10.2	10.1	10.0	9.8	9.8	9.6	9.5	9.4	28
30		9.1	9.1	8.9	8.9	8.8	8.7	8.5	8.5	8.3	8.2	8.1	30
32			8.0	7.8	7.8	7.7	7.6	7.4	7.4	7.2	7.1	6.9	32
34				6.9	6.8	6.7	6.6	6.4	6.4	6.2	6.1	6.0	34
36				6.0	6.0	5.8	5.7	5.6	5.6	5.4	5.3	5.1	36
38					5.2	5.1	5.0	4.8	4.8	4.6	4.5	4.3	38
40						4.4	4.3	4.1	4.1	3.9	3.8	3.6	40
42							3.7	3.5	3.5	3.3	3.2	3.0	42
44							3.1	3.0	2.9	2.8	2.7	2.5	44
46								2.5	2.4	2.3	2.2	2.0	46
48									2.0	1.8	1.7	1.5	48
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

说明：

单位: t、m

安装副臂时的主臂载荷表(副臂 19m, 主副臂夹角 15°)													
臂长	31	34	37	40	43	46	49	52	55	58	61	64	臂长
幅度													幅度
7	82.5												7
8	76.5	72.2	63.4										8
9	64.1	64.1	62.7	55.8	49.2								9
10	53.9	53.9	53.9	53.9	48.7	48.1	42.6	38.1					10
12	40.2	40.2	40.2	40.2	40.2	40.1	40.1	37.3	33.7	30.1	27.3	24.4	12
14	31.5	31.5	31.5	31.4	31.5	31.4	31.3	31.2	31.2	29.5	26.7	23.8	14
16	25.5	25.5	25.5	25.4	25.4	25.3	25.2	25.1	25.1	25.0	24.9	23.3	16
18	21.1	21.1	21.1	21.0	21.0	20.9	20.8	20.7	20.7	20.5	20.4	20.3	18
20	17.7	17.7	17.7	17.6	17.6	17.5	17.4	17.3	17.3	17.1	17.0	16.9	20
22	15.1	15.0	15.0	14.9	14.9	14.8	14.7	14.6	14.6	14.4	14.3	14.2	22
24	12.9	12.9	12.8	12.7	12.7	12.6	12.5	12.4	12.4	12.2	12.1	12.0	24
26	11.1	11.1	11.0	10.9	11.0	10.8	10.8	10.6	10.6	10.4	10.3	10.2	26
28	9.6	9.6	9.5	9.4	9.4	9.3	9.2	9.1	9.1	8.9	8.8	8.7	28
30		8.3	8.3	8.2	8.2	8.0	8.0	7.8	7.8	7.6	7.5	7.4	30
32			7.2	7.0	7.1	6.9	6.8	6.7	6.7	6.5	6.4	6.2	32
34				6.1	6.1	6.0	5.9	5.7	5.7	5.5	5.4	5.3	34
36				5.2	5.2	5.1	5.0	4.9	4.9	4.7	4.6	4.4	36
38					4.5	4.4	4.3	4.1	4.1	3.9	3.8	3.7	38
40						3.7	3.6	3.4	3.4	3.3	3.2	3.0	40
42							3.0	2.8	2.8	2.7	2.6	2.4	42
44							2.5	2.3	2.3	2.1	2.0	1.8	44
46								1.8	1.8	1.6	1.5		46
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

单位: t、m

安装副臂时的主臂载荷表(副臂 25m, 主副臂夹角 15°)												
臂长	31	34	37	40	43	46	49	52	55	58	61	臂长
幅度												幅度
7	82.2											7
8	76.2	71.9	63.1									8
9	62.5	62.6	62.4	55.5	48.9							9
10	52.4	52.5	52.5	52.5	48.3	47.8	42.3	37.8				10
12	38.9	39.0	39.0	39.0	39.0	39.0	38.9	36.9	33.4	29.8	27.0	12
14	30.3	30.3	30.4	30.3	30.4	30.3	30.3	30.2	30.2	29.2	26.4	14
16	24.4	24.4	24.4	24.4	24.4	24.3	24.3	24.2	24.2	24.1	24.0	16
18	20.0	20.0	20.0	20.0	20.0	19.9	19.9	19.8	19.8	19.6	19.6	18
20	16.7	16.7	16.7	16.6	16.6	16.5	16.5	16.4	16.4	16.2	16.2	20
22	14.1	14.0	14.0	14.0	14.0	13.9	13.8	13.7	13.7	13.6	13.5	22
24	11.9	11.9	11.9	11.8	11.9	11.7	11.7	11.6	11.6	11.4	11.3	24
26	10.2	10.1	10.1	10.0	10.1	10.0	9.9	9.8	9.8	9.6	9.5	26
28	8.7	8.6	8.6	8.6	8.6	8.5	8.4	8.3	8.3	8.1	8.0	28
30		7.4	7.4	7.3	7.3	7.2	7.1	7.0	7.0	6.9	6.8	30
32			6.3	6.2	6.2	6.1	6.0	5.9	5.9	5.8	5.7	32
34				5.2	5.3	5.2	5.1	5.0	4.9	4.8	4.7	34
36				4.4	4.4	4.3	4.3	4.1	4.1	4.0	3.9	36
38					3.7	3.6	3.5	3.4	3.4	3.2	3.1	38
40						2.9	2.8	2.7	2.7	2.5	2.4	40
42							2.3	2.1	2.1	1.9	1.8	42
44							1.7	1.6	1.6			44
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

带主钩的副臂工况

带主钩时的副臂载荷表如下：

单位：t、m

主臂长度	31						主臂长度
副臂长度	13		19		25		副臂长度
副臂角度	15	30	15	30	15	30	副臂角度
幅度							幅度
12	17.8						12
14	17.3	15.0	9.5				14
16	16.7	14.1	9.3		5.7		16
18	16.1	13.4	9.1	8.0	5.6		18
20	15.6	12.7	8.8	7.9	5.3		20
22	15.0	12.1	8.5	7.7	5.2	4.7	22
24	14.1	11.6	8.2	7.6	5.1	4.6	24
26	13.3	11.1	8.2	7.4	4.9	4.4	26
28	12.5	10.7	8.0	7.3	4.8	4.3	28
30	11.9	10.4	7.8	7.2	4.6	4.2	30
32	11.4	10.0	7.7	7.0	4.5	4.1	32
34	10.9	9.8	7.5	7.0	4.4	4.1	34
36	10.1	9.5	7.4	7.0	4.3	4.0	36
38	9.3	9.3	7.3	6.9	4.3	3.9	38
40			7.3	6.7	4.2	3.9	40
42			7.1	6.6	4.1	3.9	42
44			6.9	6.4	4.1	3.8	44
46					4.1	3.8	46
48					4.0	3.9	48
50					4.0	3.9	50
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

单位：t、m

主臂长度	37						主臂长度
副臂长度	13		19		25		副臂长度
副臂角度	15	30	15	30	15	30	副臂角度
幅度							幅度
12	18.2						12
14	17.6						14
16	17.0	14.6	9.4				16
18	16.5	13.9	9.3		5.6		18
20	16.1	13.2	8.9	8.0	5.4		20
22	15.7	12.6	8.7	7.8	5.3		22
24	15.2	12.1	8.5	7.6	5.2	4.6	24
26	14.3	11.7	8.3	7.6	5.0	4.5	26
28	13.6	11.3	8.1	7.4	4.9	4.4	28
30	12.9	10.9	7.9	7.3	4.8	4.3	30
32	11.7	10.5	7.8	7.2	4.7	4.2	32
34	10.6	10.2	7.7	7.1	4.6	4.1	34
36	9.7	9.9	7.6	7.1	4.5	4.1	36
38	8.9	9.1	7.5	6.9	4.4	4.0	38
40	8.2	8.3	7.4	6.9	4.4	4.0	40
42	7.5	7.6	7.3	6.9	4.2	3.9	42
44	6.9	7.0	7.2	6.7	4.2	3.9	44
46			6.7	6.6	4.1	3.9	46
48			6.2	6.3	4.1	3.8	48
50			5.8	5.8	4.1	3.8	50
52					4.0	3.9	52
54					4.0	3.8	54
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

单位：t、m

主臂长度	43						主臂长度
副臂长度	13		19		25		副臂长度
副臂角度	15	30	15	30	15	30	副臂角度
幅度							幅度
14	17.7						14
16	17.2	14.9	9.5				16
18	16.8	14.2	9.3		5.7		18
20	16.6	13.6	9.1	8.0	5.5		20
22	16.0	13.1	8.8	7.9	5.4		22
24	15.7	12.6	8.6	7.7	5.3	4.6	24
26	15.3	12.1	8.5	7.6	5.1	4.5	26
28	14.0	11.7	8.3	7.5	5.0	4.4	28
30	12.6	11.3	8.1	7.3	4.9	4.4	30
32	11.4	11.0	8.0	7.3	4.8	4.2	32
34	10.3	10.6	7.9	7.1	4.7	4.2	34
36	9.4	9.7	7.8	7.1	4.6	4.1	36
38	8.6	8.8	7.7	7.0	4.6	4.1	38
40	7.9	8.0	7.5	7.0	4.4	4.0	40
42	7.2	7.4	7.4	7.0	4.4	4.0	42
44	6.6	6.7	7.0	6.9	4.3	3.9	44
46	6.1	6.2	6.4	6.6	4.3	3.9	46
48	5.6	5.6	5.9	6.1	4.2	3.8	48
50	5.1	5.1	5.5	5.6	4.1	3.9	50
52			5.0	5.2	4.1	3.8	52
54			4.6	4.7	4.0	3.8	54
56					4.0	3.9	56
58					4.0	3.8	58
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

单位：t、m

主臂长度	49						主臂长度
副臂长度	13		19		25		副臂长度
副臂角度	15	30	15	30	15	30	副臂角度
幅度							幅度
14	18.1						14
16	17.7		9.7				16
18	17.2	14.6	9.4				18
20	16.9	14.0	9.2		5.6		20
22	16.5	13.5	9.0	8.0	5.5		22
24	16.2	13.0	8.8	7.8	5.3	4.7	24
26	15.3	12.5	8.6	7.7	5.2	4.6	26
28	13.7	12.1	8.5	7.6	5.1	4.5	28
30	12.3	11.8	8.3	7.5	5.0	4.4	30
32	11.1	11.4	8.2	7.3	4.9	4.3	32
34	10.0	10.3	8.1	7.3	4.8	4.2	34
36	9.1	9.4	8.0	7.2	4.7	4.2	36
38	8.3	8.5	7.8	7.2	4.7	4.1	38
40	7.5	7.7	7.7	7.0	4.5	4.1	40
42	6.9	7.1	7.2	7.0	4.5	4.0	42
44	6.3	6.4	6.6	6.9	4.4	4.0	44
46	5.7	5.9	6.1	6.4	4.3	3.9	46
48	5.2	5.3	5.6	5.8	4.3	3.9	48
50	4.8	4.9	5.1	5.3	4.2	3.9	50
52	4.3	4.4	4.7	4.9	4.1	3.9	52
54	3.9	4.0	4.3	4.5	4.1	3.9	54
56			3.9	4.1	4.1	3.9	56
58			3.6	3.7	3.9	3.8	58
60			3.3	3.3	3.5	3.7	60
62					3.2	3.4	62
64					3.0	3.1	64
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

单位：t、m

主臂长度	55						主臂长度
副臂长度	13		19		25		副臂长度
副臂角度	15	30	15	30	15	30	副臂角度
幅度							幅度
16	17.7						16
18	17.4	14.9	9.5				18
20	17.0	14.3	9.4		5.7		20
22	16.7	13.8	9.2	8.0	5.5		22
24	16.4	13.3	9.0	7.9	5.5		24
26	15.1	12.9	8.9	7.7	5.4	4.6	26
28	13.4	12.5	8.7	7.7	5.2	4.5	28
30	12.0	12.1	8.4	7.5	5.1	4.5	30
32	10.8	11.2	8.3	7.5	5.0	4.4	32
34	9.7	10.1	8.2	7.3	4.9	4.3	34
36	8.8	9.1	8.1	7.3	4.8	4.2	36
38	8.0	8.3	7.9	7.2	4.8	4.2	38
40	7.2	7.5	7.6	7.2	4.6	4.1	40
42	6.6	6.8	6.9	7.1	4.6	4.1	42
44	6.0	6.2	6.3	6.7	4.5	4.0	44
46	5.4	5.6	5.8	6.1	4.4	4.0	46
48	4.9	5.1	5.3	5.6	4.4	4.0	48
50	4.5	4.6	4.8	5.1	4.3	3.9	50
52	4.0	4.2	4.4	4.6	4.2	3.9	52
54	3.7	3.8	4.0	4.2	3.9	3.9	54
56	3.3	3.4	3.6	3.8	3.7	3.7	56
58	3.0	3.0	3.3	3.5	3.4	3.4	58
60	2.6	2.7	3.0	3.1	3.2	3.2	60
62			2.7	2.8	3.0	3.0	62
64			2.4	2.5	2.6	2.6	64
66					2.4	2.4	66
68					2.2	2.3	68
70					1.9	2.0	70
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

单位：t、m

主臂长度	61						主臂长度
副臂长度	13		19		25		副臂长度
副臂角度	15	30	15	30	15	30	副臂角度
幅度							幅度
16	18.0						16
18	17.7	15.1	9.7				18
20	17.4	14.6	9.4		5.8		20
22	16.8	14.1	9.3	8.1	5.6		22
24	16.6	13.6	9.1	7.9	5.5		24
26	14.8	13.2	8.9	7.8	5.4	4.7	26
28	13.1	12.8	8.8	7.7	5.3	4.6	28
30	11.7	12.2	8.7	7.6	5.2	4.5	30
32	10.5	10.9	8.4	7.5	5.1	4.4	32
34	9.4	9.8	8.0	7.5	5.0	4.4	34
36	8.5	8.8	7.5	7.3	4.5	4.3	36
38	7.6	8.0	7.0	7.0	4.0	4.0	38
40	6.9	7.2	6.5	6.5	3.6	3.6	40
42	6.2	6.5	6.0	6.0	3.3	3.3	42
44	5.6	5.9	5.6	5.6	3.0	3.0	44
46	5.1	5.3	5.2	5.2	2.7	2.7	46
48	4.6	4.8	4.9	4.9	2.4	2.4	48
50	4.1	4.3	4.5	4.5	2.2	2.2	50
52	3.7	3.9	4.0	4.2	2.0	2.0	52
54	3.3	3.5	3.7	3.9			54
56	2.9	3.1	3.3	3.5			56
58	2.6	2.7	3.0	3.2			58
60	2.3	2.4	2.6	2.8			60
62	2.0	2.1	2.3	2.5			62
64			2.1	2.2			64
66				1.9			66
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

单位：t、m

主臂长度	64				主臂长度
副臂长度	13		19		副臂长度
副臂角度	15	30	15	30	副臂角度
幅度					幅度
16	17.3				16
18	16.8		9.7		18
20	16.3	14.7	9.5		20
22	15.8	14.2	9.3		22
24	14.7	13.8	9.2	7.9	24
26	13.7	13.4	9.0	7.9	26
28	12.8	12.8	8.4	7.7	28
30	11.5	12.0	7.8	7.7	30
32	10.3	10.8	7.1	7.1	32
34	9.2	9.6	6.6	6.6	34
36	8.3	8.7	6.1	6.1	36
38	7.4	7.8	5.6	5.6	38
40	6.7	7.0	5.2	5.2	40
42	6.0	6.3	4.7	4.7	42
44	5.4	5.7	4.4	4.4	44
46	4.9	5.1	4.0	4.0	46
48	4.4	4.6	3.7	3.7	48
50	3.9	4.1	3.4	3.4	50
52	3.5	3.7	3.2	3.2	52
54	3.1	3.3	2.9	2.9	54
56	2.7	2.9	2.7	2.7	56
58	2.4	2.5	2.5	2.5	58
60	2.1	2.2	2.3	2.3	60
62	1.8	1.9	2.1	2.1	62
64			1.8	1.8	64
配重	45+6	45+6	45+6	45+6	配重

六、运输明细表及运输方案

1、整机重量

整机（全部件）运输重量约为 132.8 吨。

2、主要运输部件明细表：

各部件分解运输重量及尺寸如下表(小件如螺栓、部分固定销轴等没列入)：

表 1 主要零部件运输重量及尺寸

序号	零件名称	重量(t)	长(m)	宽(m)	高(m)	数量	备 注
1	主机	32.6	10.6	3	3.35	1	包含桅杆、主起升卷扬及钢丝绳、主变幅卷扬及钢丝绳、支腿组件、支腿盘等，如运输时为了减轻重量可将支腿组件拆除
2	左履带架	13.9	8.06	1.1	1.26	1	
3	右履带架	13.9	8.06	1.1	1.26	1	
4	130t 吊钩	2.035	2.03	1.025	0.75	1	选配
5	100t 吊钩	1.67	1.665	0.76	0.705	1	
6	80t 吊钩	0.95	2.0	0.76	0.42	1	选配
7	32t 吊钩	0.7	1.63	0.76	0.355	1	选配
8	13.5t 吊钩	0.5	0.8	0.485	0.485	1	
9	平衡重托盘	11.1	5.41	1.8	0.59	1	
10	平衡重 I	5	1.8	1.38	0.6	6	
11	平衡重 II	2	1.8	1.38	0.556	2	
12	主臂底节臂	4.6	9.52	2.226	1.745	1	
13	主臂 3 米中间节	0.465	3.12	1.92	1.745	1	
13	主臂 6 米中间节	0.8	6.14	1.92	1.745	1	
14	主臂 12 米中间节	1.435	12.14	1.92	1.745	4	
15	主臂顶节臂	2.37	10.92	1.92	1.95	1	
16	固定副臂底节臂	0.855	6.13	1.165	1.92	1	
17	固定副臂中间节	0.235	6.07	0.875	0.693	2	
18	固定副臂顶节臂	0.405	7.418	0.875	0.739	1	
19	臂端滑轮	0.7	2.94	1.5	1.08	1	

3. 运输车辆信息:

